

FSM-A、FSM-V专用
分离显示器

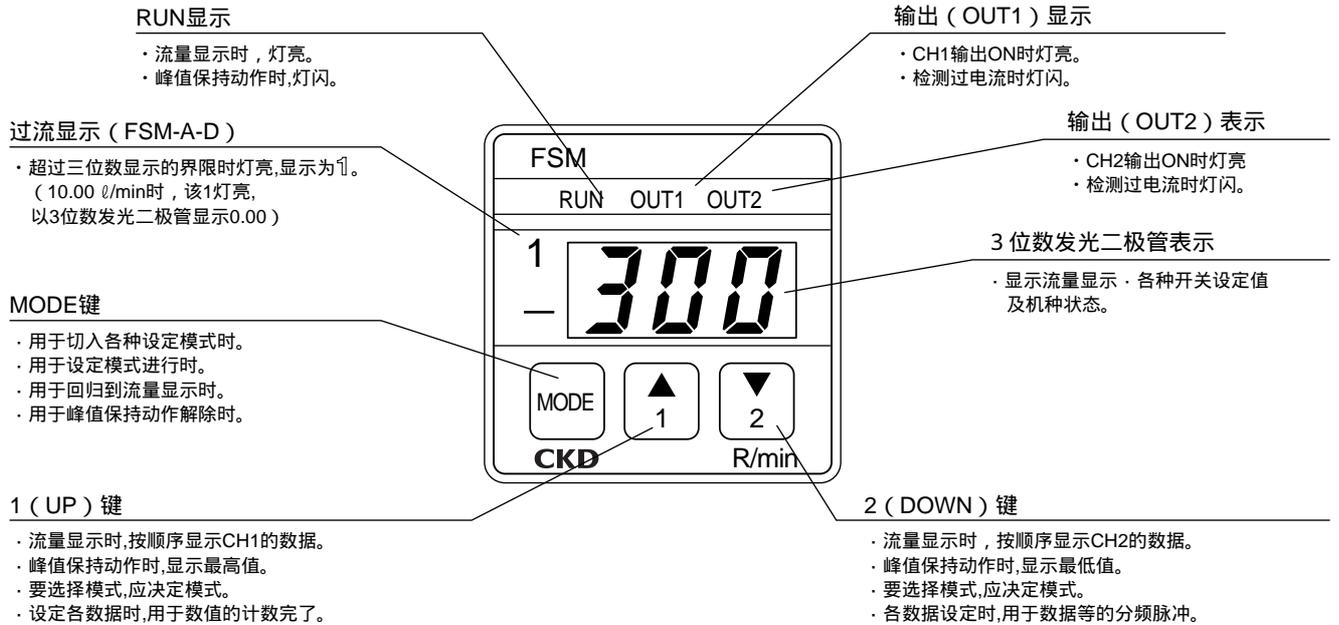
FSM-A-D
FSM-V-D

Series

Series



显示 · 操作部位的名称及机能



操作方法

开关输出机能

开关动作模式

模式类型名称	发光二极管显示	动作波形
窗口模式1 (范围内ON动作)		
窗口模式2 (范围外ON动作)		
迟滞模式1 (流量小侧ON)		
迟滞模式2 (流量大侧ON)		
开关输出OFF		

注1. 窗口模式请在2个设定值的中间保持3% F.S.以上的间隔。ON侧和OFF侧各自动带1%F.S.的磁滞。

注2. 迟滞模式请在2个设定值的中间保持1%F.S.以上的间隔。以上2点没有设定值差,会出现不动作或动作不稳定的情况。

注3. 流体脉动等在流量不稳定的状态下使开关动作,有可能会引起动作不稳定。此时,可使2个设定值之间保持充分的距离,确定开关动作稳定后再使用。

注4. 动作波形左侧表示流量小、右侧表示流量大。

注5. 决定了动作模式,就决定了ON设定值、OFF设定值的大小关系,得不到相反的大小关系。但是,本产品优先按指定的动作类型动作。2个设定值输入后,可自动判别其大小关系,会按各适当的ON设定值、OFF设定值进行判断处理。即使ON设定值·OFF设定值倒输入,也会作为正确的ON设定值·OFF设定值重新认知,一定根据指定的动作模式动作。

设定值的确认方法

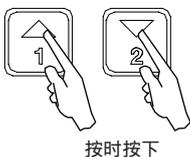
CH1数据显示



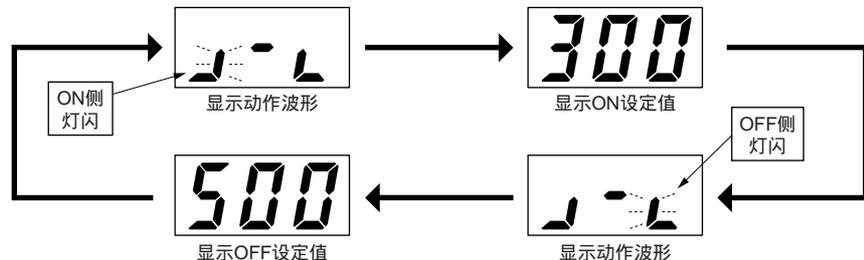
CH2数据显示



零点调节值·机种型号显示



根据流量显示状态,按下各键,可确认开关数据ON设定值·OFF设定值·动作波形、零点调节值、机种。



零点调节值、机种型号显示交互显示。操作中,不影响开关动作。



冷冻式干燥机
干燥剂式干燥机
高分子膜式干燥机
空气过滤器
其它排水器
F.R.L (组件)
F.R.L (分类)
小型F·R
精密R
净化F·R
电空R
F.R.L (相关元件)
速度控制器
消声器
止回阀·其它单向阀
管接头·气管
真空F
真空R
吸盘
真空发生器
真空辅助设施·衬垫
机械式压力开关
电子式压力开关
电子差压开关
着座·密合确认开关
空压传感器
紧凑型压力开关
小型流量传感器
流量传感器
全空压系统 (全空压系统)
全空压系统 ()
循环式水冷却装置
水用流量传感器
小型流量传感器
空气·氮气用

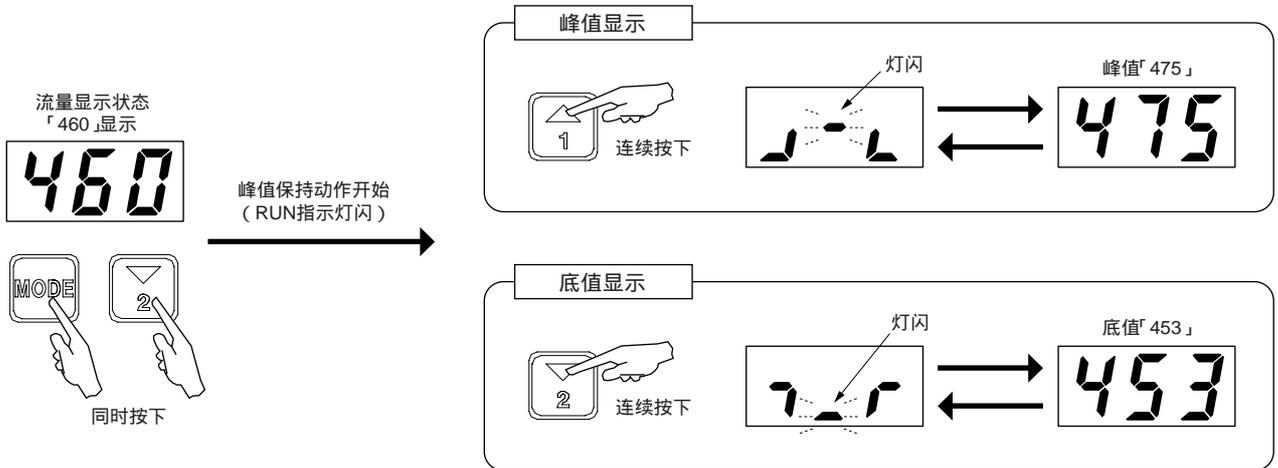
各机能的操作方法

峰值保持操作方法

在一个期间内可以知道流量值的最大值和最小值。

请用于确认瞬间流量的变化。

另外,峰值保持动作完全不影响开关动作、流量显示等本产品的基本机能。



开关的输出机能

操作方法请参照第1171页。

具有2点开关输出,可设定4个动作模式及动作停止。

可通过设定所需要的动作模式及规定动作点的2个设定值(ON设定值·OFF设定值),起动开关机能。

进入设定操作之前,首先应决定所使用的动作模式和ON设定值·OFF设定值。

要使开关动作,请选择和设定如下数据:

CH1:动作模式

CH1:ON设定值

CH1:OFF设定值

CH2:动作模式

CH2:ON设定值

CH2:OFF设定值

强制输出机能

操作方法请参照第1171页。

使开关输出强制置为ON,用于确认配线连接和输入装置的初期动作。

(注) 该测试机能请用于确认配线连接和输入装置的动作。

在机械装置运转的状态,请避免作为程控器程序代替实际的信号使用。

零点调节机能

操作方法请参照第1171页。

在没有流量的状态下,补正零点的显示偏差。

(注) 以上的设定和测试,严重影响输出信号和显示值。

请务必停止使用本产品的机械装置,并确认即使产生错误动作、错误显示也能确保安全后再进行操作。

在机器运转中进行操作,会发生意外的错误动作和错误显示非常危险。

